

# 有限 $\mu_{M,D}$ -正交指数函数系的一个充分条件\*

李 娜<sup>1</sup> 李建林<sup>1</sup>

**提要** 设  $\mu_{M,D}$  是由仿射迭代函数系  $\{\phi_d(x) = M^{-1}(x+d)\}_{d \in D}$  唯一确定的自仿测度, 它的谱与非谱性质与 Hilbert 空间  $L^2(\mu_{M,D})$  中正交指数函数系的有限性和无限性有着直接的关系. 本文将利用矩阵的初等变换给出  $\mu_{M,D}$  正交指数函数系有限性的一个充分条件. 由于这个条件只与矩阵  $M$  的行列式有关, 因此, 它在  $\mu_{M,D}$  的非谱性的判断方面便于直接验证.

**关键词** 自仿测度, 正交指数函数系, 非谱性, 行列式

**MR (2000) 主题分类** 28A80, 42C10

**中图法分类** O174.2

**文献标志码** A

**文章编号** 1000-8314(2019)04-0457-10

## 1 引 言

设  $M \in M_n(\mathbb{Z})$  为整数扩张矩阵,  $D \subset \mathbb{Z}^n$  是一个有限数字集, 记它的基数为  $|D|$ , 二者确定一个仿射迭代函数系 (IFS)  $\{\phi_d(x) = M^{-1}(x+d)\}_{d \in D}$ . 由 Hutchinson<sup>[1]</sup> 的结果可知, 存在一个唯一的概率测度  $\mu := \mu_{M,D}$ , 满足  $\mu = \frac{1}{|D|} \sum_{d \in D} \mu \circ \phi_d^{-1}$ . 由于  $\mu$  是由仿射迭代函数

系产生的, 则称上述  $\mu_{M,D}$  为自仿测度. 同时, 对于此迭代函数系还存在唯一一个非空紧集  $T := T(M, D)$ , 满足  $T = \bigcup_{d \in D} \phi_d(T)$ . 准确地说,  $T(M, D)$  是仿射迭代函数系  $\{\phi_d(x)\}_{d \in D}$

的吸引子或不变集, 而且自仿测度  $\mu_{M,D}$  的支撑是  $T(M, D)$ .

对于自仿测度  $\mu_{M,D}$ , 如果存在集合  $\Lambda \subset \mathbb{R}^n$ , 使得指数函数系  $E(\Lambda) := \{e^{2\pi i \langle \lambda, x \rangle} : \lambda \in \Lambda\}$  组成 Hilbert 空间  $L^2(\mu_{M,D})$  的正交基 (Fourier 基), 则称  $\mu_{M,D}$  为谱测度, 集合  $\Lambda$  称为  $\mu_{M,D}$  的一个谱, 那么称  $(\mu_{M,D}, \Lambda)$  是一个谱对<sup>[2-3]</sup>.  $L^2(\mu_{M,D})$  中正交指数函数组成的集合  $E(\Lambda)$  通常简称为  $\mu_{M,D}$  正交指数函数系. 自仿测度  $\mu_{M,D}$  的谱性和非谱性与  $\mu_{M,D}$  正交指数函数系的有限性和无限性有着直接的联系. 近年来, 众多学者在探究  $\mu_{M,D}$  的谱与非谱性质方面做出很多努力, 而如何确定 Hilbert 空间  $L^2(\mu_{M,D})$  中有有限或无限正交指数函数系也成为研究的一个重点问题.

自仿测度的非谱问题由以下两类组成<sup>[4-5]</sup>:

(i)  $L^2(\mu_{M,D})$  中至多含有有限个正交指数函数;

(ii)  $L^2(\mu_{M,D})$  中有无限正交指数函数系, 但不完备, 即不能组成正交基.

每一类中都有相应的问题有待解决.

关于  $L^2(\mu_{M,D})$  空间中只有有限正交指数函数系的判断条件已经有一些结果. 为了方便叙述这些条件, 我们先来回顾以下的定义: 对于有限数字集  $D \subset \mathbb{Z}^n$ , 定义函数  $m_D(x) := \frac{1}{|D|} \sum_{d \in D} e^{2\pi i \langle d, x \rangle}$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ . 用  $M^*$  表示矩阵  $M$  的共轭转置, 事实上, 这里  $M^* = M^T$ . 用  $Z(m_D)$  表示  $m_D(x)$  的零点集, 即  $Z(m_D) := \{x \in \mathbb{R}^n : m_D(x) = 0\}$ . 定义集合  $Z := \{x \in [0, 1)^n : m_D(x) = 0\}$ .

本文 2015 年 7 月 14 日收到, 2015 年 12 月 29 日收到修改稿.

<sup>1</sup>陕西师范大学数学与信息科学学院, 陕西 西安 710119. E-mail: jllimath10@snnu.edu.com

\*本文受到国家自然科学基金 (No. 11171201, No. 11571214) 的资助.

Dutkay 和 Jorgensen 在文 [4] 中得到了  $\mu_{M,D}$  为非谱测度的一个充分条件.

**定理 A**<sup>[4]</sup> 设  $M \in M_n(\mathbb{Z})$  是一个整数扩张矩阵,  $D \subset \mathbb{Z}^n$  是一个有限数字集,  $0 \in D$ ,  $Z$  为函数  $m_D(x)$  在  $[0, 1]^n$  中的零点集. 若  $Z$  包含在一个有限集  $Z' \subset [0, 1]^n$  中, 且满足:

$$M^*(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n \quad \text{且} \quad 0 \notin Z', \quad (1.1)$$

则  $L^2(\mu_{M,D})$  中至多存在  $|Z'| + 1$  个互相正交的指数函数, 这里  $|Z'|$  表示  $Z'$  的基数. 特别地,  $\mu_{M,D}$  不是谱测度.

文 [6] 将上述条件推广到更一般的形式.

**定理 B**<sup>[6]</sup> 设  $M \in M_n(\mathbb{Z})$  是一个整数扩张矩阵,  $D \subset \mathbb{Z}^n$  是一个有限数字集,  $0 \in D$ ,  $Z$  为函数  $m_D(x)$  在  $[0, 1]^n$  中的零点集. 若  $Z$  包含在一个有限集  $Z' \subset [0, 1]^n$  中, 且满足以下性质:

(i) 存在  $l \in \mathbb{N}$ , 使得  $M^{*l}(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n$ ;

(ii) 对于任意的  $j \in \{0, 1, \dots, l-1\}$ , 都有  $M^{*j}(Z') \cap \mathbb{Z}^n = \emptyset$ ,

则  $L^2(\mu_{M,D})$  中至多存在  $l|Z'| + 1$  个互相正交的指数函数, 特别地,  $\mu_{M,D}$  不是谱测度.

作为定理 A 和定理 B 在二维空间中的一个应用, 文 [7] 得到了以下两个命题.

**命题 A** 设  $D \subset \mathbb{Z}^2$  为有限数字集, 满足

$$\left\{ \left( \frac{1}{2} \right), \left( \frac{0}{1} \right), \left( \frac{1}{2} \right) \right\} = \{x \in [0, 1]^2 : m_D(x) = 0\},$$

则  $|D|$  是偶数. 进一步, 若  $M \in M_2(\mathbb{Z})$  是一个整数扩张矩阵, 满足  $\det(M) \notin 2\mathbb{Z} \setminus \{0\}$ , 则  $L^2(\mu_{M,D})$  中至多存在 4 个互相正交的指数函数, 特别地,  $\mu_{M,D}$  是非谱测度.

**命题 B** 设  $M \in M_2(\mathbb{Z})$  是一个整数扩张矩阵, 满足  $\det(M) \notin 2\mathbb{Z} \setminus \{0\}$ . 若  $D \subset \mathbb{Z}^2$  为有限数字集, 使得集合  $Z = \{x \in [0, 1]^2 : m_D(x) = 0\}$  是以下 6 个集合其中之一:

$$\left\{ \left( \frac{1}{2} \right) \right\}, \left\{ \left( \frac{0}{1} \right) \right\}, \left\{ \left( \frac{1}{2} \right) \right\}, \left\{ \left( \frac{1}{2} \right), \left( \frac{0}{1} \right) \right\},$$

$$\left\{ \left( \frac{1}{2} \right), \left( \frac{1}{2} \right) \right\}, \left\{ \left( \frac{0}{1} \right), \left( \frac{1}{2} \right) \right\},$$

则  $|D|$  是偶数, 且  $L^2(\mu_{M,D})$  中至多存在 4 个互相正交的指数函数, 特别地,  $\mu_{M,D}$  是非谱测度.

最近, 文 [8] 考虑了零点集  $Z \subset \mathbb{Q}^n$  为有限集的情形, 得到了关于  $L^2(\mu_{M,D})$  中只有有限个互相正交的指数函数的充分必要条件.

**定理 C**<sup>[8]</sup> 设  $M \in M_n(\mathbb{Z})$  是一个整数扩张矩阵,  $D \subset \mathbb{Z}^n$  是一个有限数字集,  $0 \in D$ ,  $Z$  为函数  $m_D(x)$  在  $[0, 1]^n$  中的零点集. 若  $Z \subset \mathbb{Q}^n$  为有限集, 则  $L^2(\mu_{M,D})$  中至多存在有限个互相正交的指数函数的充要条件是, 对于任意的  $j \in \mathbb{N}$ , 都有

$$M^{*j}(Z) \cap \mathbb{Z}^n = \emptyset. \quad (1.2)$$

上述定理的逆否命题也是  $L^2(\mu_{M,D})$  中存在无限个互相正交的指数函数的充分必要条件, 其充分性在文 [6] 中已经建立起来, 并且有许多应用<sup>[7, 9]</sup>. 虽然 (1.2) 给出了判断  $L^2(\mu_{M,D})$

中只有有限正交指数函数系的充分必要条件, 但充分性条件验证起来不是很方便. 由于零点集  $Z \subset \mathbb{Q}^n$  为有限集, 我们可将  $Z$  的简化形式记为  $Z = \frac{1}{h}\{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m\}$ , 其中  $\beta_i \in \mathbb{Z}^n (i = 1, 2, \dots, m)$ ,  $h \in \mathbb{N}$ . 本文利用矩阵的初等变换以及定理 A 或定理 B, 在  $\det(M)$  与零点集合  $Z$  表示中的  $h$  互素的情形下, 为定理 C 提供了一个便于验证的充分条件, 这个条件只需计算矩阵的行列式  $\det(M)$ .

## 2 主要定理及其证明

**定理 2.1** 设  $M \in M_n(\mathbb{Z})$  是一个整数扩张矩阵,  $D \subset \mathbb{Z}^n$  是一个有限数字集,  $0 \in D$ ,  $Z$  为函数  $m_D(x)$  在  $[0, 1]^n$  中的零点集合. 假设  $Z \subset \mathbb{Q}^n$  是有限集且简化形式为  $Z = \frac{1}{h}\{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m\}$ ,  $\beta_i \in \mathbb{Z}^n (i = 1, 2, \dots, m)$ ,  $h \in \mathbb{N}$ . 若  $(\det(M), h) = 1$ , 即  $\det(M)$  与  $h$  互素, 则  $L^2(\mu_{M,D})$  中至多包含  $h^n$  个互相正交的指数函数, 特别地,  $\mu_{M,D}$  不是谱测度.

**证** 我们先证明, 对于任意的扩张矩阵  $M \in M_n(\mathbb{Z})$ ,  $M$  总等价于一个对角阵  $M_0$ . 这里只需要给出求  $M_0$  的一个方法 (见文 [10, pp. 330–334]) 以及所需要的初等变换. 设  $M = (m_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ .

(i) 若  $m_{11} \neq 0$ , 则保持矩阵不变; 若  $m_{11} = 0$ , 由于  $\det(M) \neq 0$ , 因而存在  $i_0 \in \{2, 3, \dots, n\}$ , 使得  $m_{i_0 1} \neq 0$ . 将第 1 行和第  $i_0$  行互换, 变换后的矩阵左上角元素不为 0. 对应的变换用矩阵乘法表示为

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 1 & & \\ & & \vdots & & \\ 1 & \cdots & 0 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} m_{11} & \cdots & m_{1i_0} & \cdots & m_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ m_{i_0 1} & \cdots & m_{i_0 i_0} & \cdots & m_{i_0 n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ m_{n1} & \cdots & m_{ni_0} & \cdots & m_{nn} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} m_{i_0 1} & \cdots & m_{i_0 i_0} & \cdots & m_{i_0 n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ m_{11} & \cdots & m_{1i_0} & \cdots & m_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ m_{n1} & \cdots & m_{ni_0} & \cdots & m_{nn} \end{pmatrix}. \end{aligned} \quad (2.1)$$

(ii) 经过第 (i) 步后, 得到的矩阵是一个左上角元素不为 0 的矩阵, 记为  $A := (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ , 其中,  $a_{11} \neq 0$ . 若  $a_{21} \neq 0$ , 比较  $|a_{11}|$  和  $|a_{21}|$  的大小, 不失一般性, 假设  $|a_{21}| > |a_{11}|$ , 一定存在  $q_1, r_1 \in \mathbb{Z}$ , 使得  $a_{21} = q_1 a_{11} + r_1$ ,  $0 \leq r_1 < |a_{11}|$ . 若  $r_1 \neq 0$ , 则用第 2 行减去第 1 行的  $q_1$  倍. 用矩阵乘法表示为

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} 1 & & & \\ -q_1 & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ r_1 & a_{22} - q_1 a_{12} & \cdots & a_{2n} - q_1 a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}. \end{aligned} \quad (2.2)$$

接下来用  $r_1$  除  $a_{11}$ , 得到  $a_{11} = q_2 r_1 + r_2$ , 若  $r_2 \neq 0$ , 再将矩阵的第 1 行减去第 2 行的  $q_2$  倍,  $\dots$ , 根据辗转相除法, 进行有限步后, 总能得到  $r_{n_0-1} = q_{n_0+1} r_{n_0} + r_{n_0+1}$ , 其中,  $r_{n_0+1}$  能将  $r_{n_0}$  整除, 则  $r_{n_0+1}$  是  $a_{11}$  和  $a_{21}$  的最大公因数. 上述有限步变换均类似于 (2.2). 最终可得如下形式矩阵:

$$\widehat{A} = \begin{pmatrix} \widehat{a}_{11} & \widehat{a}_{12} & \widehat{a}_{13} & \cdots & \widehat{a}_{1n} \\ \widehat{a}_{21} & \widehat{a}_{22} & \widehat{a}_{23} & \cdots & \widehat{a}_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

这里,  $\widehat{a}_{11}$  能将  $\widehat{a}_{21}$  整除, 或  $\widehat{a}_{21}$  能将  $\widehat{a}_{11}$  整除. 假设  $\widehat{a}_{11}$  能将  $\widehat{a}_{21}$  整除, 则  $\widehat{a}_{11}$  是  $a_{11}$  和  $a_{21}$  的最大公因数. 用辗转相除法又可以得到  $\widehat{a}_{11}$  和  $a_{31}$  的最大公因数  $d$ , 同时,  $d$  也是  $a_{11}$ ,  $a_{21}$ ,  $a_{31}$  的最大公因数. 用同样的方法依次向后, 最终可求得  $a_{11}$ ,  $a_{21}$ ,  $\dots$ ,  $a_{n1}$  的最大公因数. 不失一般性, 假设  $(a_{11}, a_{21}, \dots, a_{n1}) = b_{11}$  (若最大公因数的位置不在左上角, 可利用两行互换, 将其调到左上角的位置, 矩阵所作变换和 (2.1) 类型相同), 而此时的矩阵变为  $B := (b_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ . 由辗转相除法知,  $b_{11}$  可以整除任意的  $b_{k1} (k = 1, 2, \dots, n)$ , 且  $b_{11} \leq |a_{11}|$ .

(iii) 在步骤 (ii) 中求出了原矩阵第 1 列元素的最大公因数, 并将其放在矩阵的左上角的位置. 接下来用同样的方法, 求出  $b_{11}, b_{12}, \dots, b_{1n}$  的最大公因数, 即矩阵  $B$  中第 1 行元素的最大公因数  $c_{11}$ , 并将其调到矩阵左上角的位置,  $c_{11} \leq b_{11}$ . 此过程中矩阵所作的变换仅为以下 3 种列变换:

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1i} & \cdots & c_{1j} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{i1} & \cdots & c_{ii} & \cdots & c_{ij} & \cdots & c_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{j1} & \cdots & c_{ji} & \cdots & c_{jj} & \cdots & c_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{ni} & \cdots & c_{nj} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & & & & & & \\ & \ddots & & & & & \\ & & 1 & \cdots & -q & & \\ & & \vdots & \ddots & \vdots & & \\ & & & & 1 & & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1i} & \cdots & c_{1j} - qc_{1i} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{i1} & \cdots & c_{ii} & \cdots & c_{ij} - qc_{ii} & \cdots & c_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{j1} & \cdots & c_{ji} & \cdots & c_{jj} - qc_{ji} & \cdots & c_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{ni} & \cdots & c_{nj} - qc_{ni} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix}, \quad (2.3) \\ & \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1i} & \cdots & c_{1j} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{i1} & \cdots & c_{ii} & \cdots & c_{ij} & \cdots & c_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{j1} & \cdots & c_{ji} & \cdots & c_{jj} & \cdots & c_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{ni} & \cdots & c_{nj} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & & & & & & \\ & \ddots & & & & & \\ & & 1 & & & & \\ & & \vdots & \ddots & & & \\ & & -q & \cdots & 1 & & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$= \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1i} - qc_{1j} & \cdots & c_{1j} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{i1} & \cdots & c_{ii} - qc_{ij} & \cdots & c_{ij} & \cdots & c_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{j1} & \cdots & c_{ji} - qc_{jj} & \cdots & c_{jj} & \cdots & c_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{ni} - qc_{nj} & \cdots & c_{nj} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix}, \quad (2.4)$$

$$= \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1i} & \cdots & c_{1j} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{i1} & \cdots & c_{ii} & \cdots & c_{ij} & \cdots & c_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{j1} & \cdots & c_{ji} & \cdots & c_{jj} & \cdots & c_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{ni} & \cdots & c_{nj} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & & & & & & \\ & \ddots & & & & & \\ & & 0 & \cdots & 1 & & \\ & & \vdots & \ddots & \vdots & & \\ & & 1 & \cdots & 0 & & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1j} & \cdots & c_{1i} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{i1} & \cdots & c_{ij} & \cdots & c_{ii} & \cdots & c_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{j1} & \cdots & c_{jj} & \cdots & c_{ji} & \cdots & c_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nj} & \cdots & c_{ni} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix}. \quad (2.5)$$

(iv) 经过步骤 (ii)–(iii), 矩阵左上角的元素在减小, 但始终为正整数. 重复进行 (ii)–(iii) 步, 经过有限次后, 总可以将矩阵左上角的元素化为一个可以整除第 1 行和第 1 列所有元素的数. 此时, 记矩阵为  $F := (f_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ . 假设  $f_{i1} = q_{i1}f_{11}$ ,  $f_{1j} = q_{1j}f_{11}$  ( $i, j = 2, 3, \dots, n$ ). 依次用第  $i$  行减去第 1 行的  $q_{i1}$  倍, 然后再依次用第  $j$  列减去第 1 列的  $q_{1j}$  倍. 此时矩阵变为如下形式:

$$G := \begin{pmatrix} g_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & H & \\ 0 & & & \end{pmatrix},$$

其中,  $H$  为一个  $(n-1)$  阶方阵, 可重复上述过程, 将矩阵化为

$$\begin{pmatrix} g_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & h_{11} & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & & \\ \vdots & \vdots & J & \\ 0 & 0 & & \end{pmatrix}.$$

如此下去,  $M$  就化成了对角阵  $M_0 = \text{diag}(m_1, m_2, \dots, m_n)$ .

其次,由上面过程可知,对于任意的扩张矩阵  $M \in M_n(\mathbb{Z})$ , 总存在初等矩阵  $P_1, P_2, \dots, P_r, Q_1, Q_2, \dots, Q_s \in M_n(\mathbb{Z})$ , 使得

$$P_r P_{r-1} \cdots P_1 M Q_1 Q_2 \cdots Q_s = M_0,$$

其中,  $M_0 \in M_n(\mathbb{Z})$  是一个对角阵,  $P_i$  ( $i = 1, 2, \dots, r$ ),  $Q_j$  ( $j = 1, 2, \dots, s$ ) 不外乎为以下 3 种形式的初等矩阵:

$$W_1 = \begin{pmatrix} 1 & & & & & & & & \\ & \ddots & & & & & & & \\ & & 1 & & & & & & \\ & & & 0 & \cdots & 1 & & & \\ & & & & 1 & & & & \\ & & & \vdots & \ddots & \vdots & & & \\ & & & & & & 1 & & \\ & & & & & & & & 1 \\ & & & 1 & \cdots & 0 & & & \\ & & & & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} i \text{行} \\ \\ \\ j \text{行} \end{matrix},$$

$$W_2 = \begin{pmatrix} 1 & & & & & & & & \\ & \ddots & & & & & & & \\ & & i \text{列} & & j \text{列} & & & & \\ & & & 1 & \cdots & k & & & \\ & & & & \ddots & \vdots & & & \\ & & & & & & 1 & & \\ & & & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} i \text{行} \\ \\ \\ j \text{行} \end{matrix},$$

以及矩阵  $W_3 = W_2^T$  (即变换  $W_2$  的转置).

上面将  $M$  化成对角阵的方法,所作的变换都是在整数情形下进行的,因此,  $W_i \in M_n(\mathbb{Z})$ ,  $i \in \{1, 2, 3\}$ . 由  $\det(W_i) = \pm 1$  ( $i = 1, 2, 3$ ) 知,  $\det(M)$  与  $\det(M_0)$  只相差  $\pm 1$  倍. 从而当  $\det(M)$  与  $h$  互素时,  $M_0$  对角线上的所有元素都与  $h$  互素. 另外, 易知  $W_i^{-1}$  ( $i = 1, 2, 3$ ) 仍是这 3 种形式的初等矩阵.

设

$$Z' = \left\{ \left( \frac{k_1}{h}, \frac{k_2}{h}, \dots, \frac{k_n}{h} \right)^T : k_i \in \{0, 1, 2, \dots, h-1\}, i = 1, 2, \dots, n \right\} \setminus \{0\}.$$

我们可证明如下结果.

**断言 2.1**  $W_j(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n$  ( $j = 1, 2, 3$ ),  $M_0(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n$ .

事实上,由  $Z'$  的构造特点,若

$$x = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T \in Z' + \mathbb{Z}^n,$$

则存在

$$x_{i_0} = \frac{y_{i_0}}{h}, \quad y_{i_0} \not\equiv 0 \pmod{h},$$

即  $hx_{i_0} \not\equiv 0 \pmod{h}$ . 对于任意的  $\xi \in Z' + \mathbb{Z}^n$ ,  $\xi = \frac{1}{h}((k_1, k_2, \dots, k_n)^T + (l_1h, l_2h, \dots, l_nh)^T)$ , 其中  $l = (l_1, l_2, \dots, l_n)^T \in \mathbb{Z}^n$ , 有

$$\begin{aligned}
 W_1(\xi) &= \frac{1}{h} \begin{pmatrix} 1 & & & & & & \\ & \ddots & & & & & \\ & & 0 & \cdots & 1 & & \\ & & & \ddots & & & \\ & & 1 & \cdots & 0 & & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} a \text{行} \\ \\ \\ b \text{行} \\ \\ \end{matrix} \begin{pmatrix} k_1 + l_1h \\ \vdots \\ k_a + l_ah \\ \vdots \\ k_b + l_bh \\ \vdots \\ k_n + l_nh \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{h} (k_1 + l_1h, \dots, k_b + l_bh, \dots, k_a + l_ah, \dots, k_n + l_nh)^T, \quad (2.6)
 \end{aligned}$$

于是,  $W_1(\xi)$  只是将  $\xi$  的第  $a, b$  两个坐标互换位置, 故  $W_1(\xi) \in Z' + \mathbb{Z}^n$ , 从而得到  $W_1(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n$ .

对于变换  $W_2$ , 类似地, 有

$$\begin{aligned}
 W_2(\xi) &= \frac{1}{h} \begin{pmatrix} 1 & & a \text{列} & & b \text{列} & & \\ & \ddots & & & & & \\ & & 1 & \cdots & t & & \\ & & & \ddots & \vdots & & \\ & & & & 1 & & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} a \text{行} \\ \\ \\ b \text{行} \\ \\ \end{matrix} \begin{pmatrix} k_1 + l_1h \\ \vdots \\ k_a + l_ah \\ \vdots \\ k_b + l_bh \\ \vdots \\ k_n + l_nh \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{h} \begin{pmatrix} k_1 + l_1h \\ \vdots \\ k_a + l_ah + t(k_b + l_bh) \\ \vdots \\ k_b + l_bh \\ \vdots \\ k_n + l_nh \end{pmatrix}. \quad (2.7)
 \end{aligned}$$

在 (2.7) 中, 若  $k_a + l_ah \equiv 0 \pmod{h}$ ,  $k_b + l_bh \equiv 0 \pmod{h}$ , 则存在  $j_0 \neq a, b$ , 使得  $k_{j_0} + l_{j_0}h \not\equiv 0 \pmod{h}$ , 那么  $hW_2(\xi)$  的第  $j_0$  个坐标仍为  $k_{j_0} + l_{j_0}h$ , 不能被  $h$  整除.

若  $k_a + l_ah \not\equiv 0 \pmod{h}$ ,  $k_b + l_bh \equiv 0 \pmod{h}$ , 则  $hW_2(\xi)$  的第  $a$  个坐标为  $k_a + l_ah + t(k_b + l_bh)$ , 不能被  $h$  整除.

若  $k_a + l_ah \equiv 0 \pmod{h}$ ,  $k_b + l_bh \not\equiv 0 \pmod{h}$ , 则  $hW_2(\xi)$  的第  $b$  个坐标为  $k_b + l_bh$ ,  $h$  不能将其整除.

若  $k_a + l_ah \not\equiv 0 \pmod{h}$ ,  $k_b + l_bh \not\equiv 0 \pmod{h}$ , 同上,  $h$  不能整除  $hW_2(\xi)$  的第  $b$  个坐标  $k_b + l_bh$ .

这说明  $W_2(\xi) \in Z' + \mathbb{Z}^n$ , 从而得到  $W_2(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n$ .

同理, 对于变换  $W_3$ ,

$$\begin{aligned}
 W_3(\xi) &= \frac{1}{h} \begin{pmatrix} 1 & a\text{列} & b\text{列} & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & \vdots & \ddots & & \\ & & t & \cdots & 1 & \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} a\text{行} \\ b\text{行} \end{matrix} \begin{pmatrix} k_1 + l_1 h \\ \vdots \\ k_a + l_a h \\ \vdots \\ k_b + l_b h \\ \vdots \\ k_n + l_n h \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{h} \begin{pmatrix} k_{i_1} + l_1 h \\ \vdots \\ k_a + l_a h \\ \vdots \\ t(k_a + l_a h) + k_b + l_b h \\ \vdots \\ k_n + l_n h \end{pmatrix}, \tag{2.8}
 \end{aligned}$$

可得到  $W_3(\xi) \in Z' + \mathbb{Z}^n$ , 即有  $W_3(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n$ .

对于矩阵  $M_0$ , 可验证

$$M_0(\xi) = \frac{1}{h} \begin{pmatrix} m_1 & & & & \\ & m_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & & m_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 + l_1 h \\ k_2 + l_2 h \\ \vdots \\ k_n + l_n h \end{pmatrix} = \frac{1}{h} \begin{pmatrix} m_1(k_1 + l_1 h) \\ m_2(k_2 + l_2 h) \\ \vdots \\ m_n(k_n + l_n h) \end{pmatrix}. \tag{2.9}$$

由于  $\xi \in Z' + \mathbb{Z}^n$ , 故存在  $j_0 \in \{1, 2, \dots, n\}$ , 使得  $k_{j_0} + l_{j_0} h \not\equiv 0 \pmod{h}$ , 由  $h$  与  $m_j$  ( $j = 1, 2, \dots, n$ ) 互素可得,  $m_{j_0}(k_{j_0} + l_{j_0} h) \not\equiv 0 \pmod{h}$ , 从而

$$M_0(\xi) \in Z' + \mathbb{Z}^n.$$

综合上面的结果, 我们有  $W_j(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n$  ( $j = 1, 2, 3$ ),  $M_0(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n$ . 于是, 对于任意的  $\xi \in Z' + \mathbb{Z}^n$ ,

$$M^*(\xi) = P_1^{-1} P_2^{-1} \cdots P_r^{-1} M_0 Q_s^{-1} Q_{s-1}^{-1} \cdots Q_1^{-1}(\xi),$$

其中  $P_i^{-1}$  ( $i = 1, 2, \dots, r$ ),  $Q_j^{-1}$  ( $j = 1, 2, \dots, s$ ) 均为  $W_1, W_2, W_3$  这 3 种形式的矩阵. 结合断言 2.1 可得,

$$M^*(Z' + \mathbb{Z}^n) \subseteq Z' + \mathbb{Z}^n.$$

从而, 由定理 A 可得,  $L^2(\mu_{M,D})$  中至多包含  $|Z'| + 1$  即  $h^n$  个互相正交的指数函数, 并且  $\mu_{M,D}$  不是谱测度. 定理得证.

由上述定理, 我们可以直接得到引言中命题 A 和命题 B 关于  $L^2(\mu_{M,D})$  中正交指数函数系个数的结论. 其次, 利用这个定理可以很方便地得到一些自仿测度  $\mu_{M,D}$  的非谱性,



例如, 若  $M \in M_2(\mathbb{Z})$  为任意的整数扩张矩阵, 有限数字集  $D$  为

$$D = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}.$$

由于  $m_D(x)$  在  $[0, 1)^2$  中的零点集为

$$\begin{aligned} Z &= \left\{ \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{1}{8} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{3}{8} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{5}{8} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{7}{8} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \right\} \\ &= \frac{1}{8} \left\{ \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 7 \\ 4 \end{pmatrix} \right\}, \end{aligned}$$

相当于  $h = 8 = 2^3$ , 由本文定理可得, 只要  $\det(M) \notin 2\mathbb{Z}$ , Hilbert 空间  $L^2(\mu_{M,D})$  中就只有有限的正交指数函数系, 并且  $\mu_{M,D}$  为非谱测度.

最后, 我们给出上述定理的两点补充说明:

(i) 上述定理只给出正交指数函数系有限的一个充分条件, 并不是必要的. 例如, 对于如下给出的矩阵  $M$  和数字集  $D$ :

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}, \quad D = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

由于  $m_D(x)$  在  $[0, 1)^2$  中的零点集为

$$Z = \left\{ \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \frac{1}{3} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}, \quad h = 3,$$

可以验证  $M^*(Z + \mathbb{Z}^2) \subseteq Z + \mathbb{Z}^2$ . 从而, 由定理 A 可得 Hilbert 空间  $L^2(\mu_{M,D})$  中正交指数函数至多只有 3 个, 但  $\det(M) = 6$  不与  $h = 3$  互素.

(ii) 上述定理只提供一个判断  $\mu_{M,D}$  不是谱测度的简洁方法, 说明空间  $L^2(\mu_{M,D})$  中正交指数函数系至多有有限个, 但此个数的精确上界还是未知的. 想要进一步确定 Hilbert 空间  $L^2(\mu_{M,D})$  中正交指数函数系的个数, 可参见文 [6] 中第 4 部分的方法.

## 参 考 文 献

- [1] Hutchinson J E. Fractals and self-similarity [J]. *India Univ Math J*, 1981, 30:713–747.
- [2] Jorgensen P E T, Pedersen S. Dense analytic subspaces in fractal  $L^2$ -spaces [J]. *J Anal Math*, 1998, 75:185–228.
- [3] Jorgensen P E T, Pedersen S. Spectral pairs in Cartesian coordinates [J]. *J Fourier Anal Appl*, 1999, 5:285–302.
- [4] Dutkay D E, Jorgensen P E T. Analysis of orthogonality and of orbits in affine iterated function systems [J]. *Math Z*, 2007, 256:801–823.
- [5] Li J L. Non-spectrality of planar self-affine measures with three-element digit set [J]. *J Funct Anal*, 2009, 257:537–552.
- [6] Li J L. On the  $\mu_{M,D}$ -orthogonal exponentials [J]. *Nonlinear Analysis*, 2010, 73:940–951.
- [7] Li J L. Analysis of  $\mu_{M,D}$ -orthogonal exponentials for the planar four-element digit sets [J]. *Math Nachr*, 2014, 287:297–312.

- [8] Li J L. A necessary and sufficient condition for the finite  $\mu_{M,D}$ -orthogonality [J]. *Sci China Math*, 2015, 58(12):2541–2548.
- [9] 李 敏, 李建林. 空间自仿测度下无限正交指数函数系存在的条件 [J]. *数学进展*, 2016, 45(3):332–342.
- [10] 王萼芳, 石生明 (修订), 北京大学数学系几何与代数教研室前代数小组编. 高等代数 (第三版) [M]. 北京: 高等教育出版社, 2003.

## A Sufficient Condition for the Finite $\mu_{M,D}$ -Orthogonal Exponentials Function System

LI Na<sup>1</sup> LI Jianlin<sup>1</sup>

<sup>1</sup>College of Mathematics and Information Science, Shaanxi Normal University, Xi'an 710119, Shaanxi, China. E-mail: jllimath10@snnu.edu.cn

**Abstract** Let  $\mu_{M,D}$  be a self-affine measure uniquely determined by the iterated function system  $\{\phi_d(x) = M^{-1}(x + d)\}_{d \in D}$ . The spectrality or non-spectrality of  $\mu_{M,D}$  is directly connected with the finiteness or infiniteness of orthogonal exponentials in the Hilbert space  $L^2(\mu_{M,D})$ . In this paper, the authors provide a sufficient condition for the finite  $\mu_{M,D}$ -orthogonal exponentials by applying the elementary matrix transformations. This sufficient condition depends only upon the determinant of the matrix  $M$ , and is easy to use in the research of non-spectrality of  $\mu_{M,D}$ .

**Keywords** Self-affine measures, Orthogonal exponential function system, Non-spectrality, Determinant

**2010 MR Subject Classification** 28A80, 42C10