

半鞅局部时的几个公式

严加安

(中国科学院数学研究所)

§ 0. 引言

本文将建立有关半鞅局部时的几个公式，并将其应用于半鞅。此外，给出 Azéma-Yor 公式的一个变种。

令 $(\Omega, \mathcal{F}, P, (\mathcal{F}_t))$ 为一满足通常条件的空间。设 X 为一半鞅，我们用 $L(X)$ （或 L ）表示 X 在 0 处的局部时（简称局部时），即 $L(X)$ 为一零初值连续适应增过程，使得

$$|X_t| = |X_0| + \int_0^t (I_{[X_s > 0]} - I_{[X_s < 0]}) dX_s + 2 \sum_{0 < s \leq t} (I_{[X_s < 0]} X_s^+ + I_{[X_s > 0]} X_s^-) + L_t(X). \quad (0.1)$$

（见 Meyer [1]）。这时还有

$$X_t^+ = X_0^+ + \int_0^t I_{[X_s > 0]} dX_s + \sum_{0 < s \leq t} (I_{[X_s < 0]} X_s^+ + I_{[X_s > 0]} X_s^-) + \frac{1}{2} L_t(X). \quad (0.2)$$

我们一般没有 $L(X) = L(-X)$ ，也就是说 $L(X)$ 不是对称的。Jacod 在 [2] 中提议对称地定义半鞅在 0 处的局部时 $\hat{L}(X)$

$$|X_t| = |X_0| + \int_0^t \operatorname{sgn} X_s dX_s + \sum_{0 < s \leq t} (4|X_s| - \operatorname{sgn} X_s \Delta X_s) + \hat{L}_t(X). \quad (0.3)$$

这里约定 $\operatorname{sgn} 0 = 0$ 。而在 Meyer [1] 中，曾约定 $\operatorname{sgn} 0 = -1$ ，这是 $L(X)$ 的非对称性来源。我们将看到：Jacod 关于局部时的定义更为合理。

在本文中，我们将经常利用如下基本事实：测度 $dL(X)$ （或 $d\hat{L}(X)$ ）以 $H = \{s : X_s = 0\}$ 为支撑。例如，我们有 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dL_s = L_t$ 。

§ 1. 局部时的基本公式

定理 1 设 X 为一半鞅，我们有

$$L_t(X) = 2 \left[\int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s^+ - \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s=0]} X_s^+ \right], \quad (1.1)$$

$$L_t(X) = 2 \left[\int_0^t I_{[X_s<0]} dX_s^+ - \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s<0]} X_s^+ \right], \quad (1.1)'$$

$$\hat{L}_t(X) = \int_0^t I_{[X_s=0]} d|X_s| - \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s=0]} |X_s|, \quad (1.2)$$

$$L_t(X) = \hat{L}_t(X) + \int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s - \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s=0]} X_s, \quad (1.3)$$

$$\hat{L}(X) = \frac{1}{2}[L(X) + L(-X)], \quad (1.4)$$

$$L(X) = L(X^+), \quad (1.5)$$

$$\hat{L}(X) = \hat{L}(-X) = \hat{L}(|X|). \quad (1.6)$$

证 考虑积分 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s^+$ 及 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s^-$, 由(0.2)立刻推得(1.1)及(1.1)'. 同样地, 考虑积分 $\int_0^t I_{[X_s=0]} d|X_s|$, 由(0.3)推得(1.2). 注意到 $\{s: X_{s-} \leq 0\} = \{s: X_{s-}^+ = 0\}$, 由(1.1)及(1.1)'推得(1.5). 其余公式由(1.1)及(1.2)推得.

注 类似地, 我们可以建立下列公式

$$\begin{aligned} \int_0^t I_{[X_s < 0]} dX_s^+ &= \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s < 0]} X_s^+, \\ \int_0^t I_{[X_s > 0]} d|X_s| &= \int_0^t I_{[X_s > 0]} dX_s + 2 \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s > 0]} X_s^-, \\ \int_0^t |X_{s-}| d|X_s| &= \int_0^t X_{s-} dX_s + \sum_{0 < s \leq t} (|X_s - X_{s-}| - X_{s-} X_s). \end{aligned}$$

系 1.1 设 X 为一半鞅, 则过程 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s^+$ 及 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s^-$ 都为增过程. $\hat{L}(X)$ 为增过程 $\int_0^t I_{[X_s=0]} d|X_s|$ 的连续部分. 过程 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s$ 为有限变差过程, 于是有 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s^c = 0$. (这最后结果属于 Meyer [1].)

系 1.2 设 X 为一半鞅, 则 $L(X)$ 及 $\hat{L}(X)$ 分别关于 X^+ 及 $|X|$ 的自然 σ -域族适应(对连续半鞅情形, 这一事实已在[3]中得到).

系 1.3 设 X 为一半鞅, 若 $X \geq 0$, 则 $L = 2\hat{L}$; 若 $X \leq 0$, 则 $L = 0$.

系 1.4 设 $X = N + V$, 其中 N 为一连续局部鞅, V 为一适应有限变差过程. 如果 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dV_s^c = 0$, 这里 V^c 表示 V 的连续部分, 则有 $L(X) = \hat{L}(X) = L(-X)$.

证 由于 $\int_0^t I_{[X_s=0]} dN_s = \int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s^c = 0$ (系 1.1), 故有

$$\begin{aligned} \int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s &= \int_0^t I_{[X_s=0]} dV_s = \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s=0]} dV_s \\ &= \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s=0]} dX_s = \sum_{0 < s \leq t} I_{[X_s=0]} X_s. \end{aligned}$$

于是, 由(1.3)得 $L(X) = \hat{L}(X)$. 再由(1.4)得 $L(X) = L(-X)$.

系 1.5 设 X, Y 为两个非负半鞅, 则有

$$\hat{L}_t(X+Y) = \int_0^t I_{[Y_s=0]} d\hat{L}_s(X) + \int_0^t I_{[X_s=0]} d\hat{L}_s(Y). \quad (1.7)$$

特别, 如果 $\{s: X_{s-} = 0\} = \{s: Y_{s-} = 0\}$, 则有

$$\hat{L}_t(X+Y) = \hat{L}_t(X) + \hat{L}_t(Y). \quad (1.8)$$

证 令 $A_t = \int_0^t I_{[X_{s-}+Y_{s-}=0]} d(X_s + Y_s)$. 由(1.2), $\hat{L}(X+Y)$ 为 A 的连续部分, 故得(1.7). 另一结论显然.

下一定理表明: 对称局部时 \hat{L} 比非对称局部时较易处理.

定理2 设 X, Y 为两个半鞅, 则有

$$\hat{L}_t(XY) = \int_0^t |X_{s-}| d\hat{L}_s(Y) + \int_0^t |Y_{s-}| d\hat{L}_s(X). \quad (1.9)$$

证 由(1.2)及分部积分公式我们有

$$\begin{aligned} \hat{L}_t(XY) &= \int_0^t I_{[X_s=Y_s=0]} d|X_s Y_s| - \sum_{0 < s < t} I_{[X_s=Y_s=0]} |X_s Y_s| \\ &= \int_0^t I_{[X_s=Y_s=0]} |X_{s-}| d|Y_s| + \int_0^t I_{[X_s=Y_s=0]} |Y_{s-}| d|X_s| \\ &\quad + \int_0^t I_{[X_s=Y_s=0]} d[|X|, |Y|]_s - \sum_{0 < s < t} I_{[X_s=Y_s=0]} |X_s Y_s| \\ &= \int_0^t I_{[Y_s=0]} |X_{s-}| d|Y_s| + \int_0^t I_{[X_s=0]} |Y_{s-}| d|X_s| \\ &\quad + \int_0^t I_{[X_s=Y_s=0]} d[|X|, |Y|]_s - \sum_{0 < s < t} I_{[X_s=Y_s=0]} |X_s Y_s| \\ &= \int_0^t |X_{s-}| d\hat{L}_s(Y) + \int_0^t |Y_{s-}| d\hat{L}_s(X) \\ &\quad + \int_0^t I_{[X_s=Y_s=0]} d\langle |X|^c, |Y|^c \rangle_s + B_t. \end{aligned}$$

其中 B_t 表示其余项之和, 而每项为一纯断有限变差过程. 由于 $\hat{L}(XY)$ 连续, 故 $B_t=0$. 另一方面, 由(0.3),

$$\langle |X|^c, |Y|^c \rangle_t = |X_0 Y_0| + \int_0^t \operatorname{sgn} X_s \operatorname{sgn} Y_s d\langle X^c, Y^c \rangle_s.$$

故我们有

$$\int_0^t I_{[X_s=Y_s=0]} d\langle |X|^c, |Y|^c \rangle_s = 0.$$

(1.9) 得证.

注 由(1.9)及(1.3)我们可以推得

$$\begin{aligned} L_t(XY) &= \int_0^t |X_{s-}| dL_s(Y) + \int_0^t |Y_{s-}| dL_s(X) - 2 \left[\int_0^t X_{s-}^- I_{[Y_{s-}=0]} dY_s \right. \\ &\quad \left. + \int_0^t Y_{s-}^- I_{[X_{s-}=0]} dX_s \right] + 2 \sum_{0 < s < t} [I_{[Y_{s-}=0]} X_{s-}^- Y_s + I_{[X_{s-}=0]} Y_{s-}^- X_s], \end{aligned} \quad (1.10)$$

这一公式比(1.9)复杂得多.

定理3 设 X 为一半鞅, f 为 R 上的一非负凸函数, 使得 $f(x)=0 \Leftrightarrow x=0$. 令 $f' = \frac{1}{2}(f'_左 + f'_右)$, 又令 ρ 为 f 的在分布意义下的二阶导数, 则有

$$\hat{L}_t(f(X)) = f'(0) \left[\int_0^t I_{[X_s=0]} dX_s - \sum_{0 < s < t} I_{[X_s=0]} X_s \right] + \frac{1}{2} \rho(\{0\}) \hat{L}_t(X). \quad (1.11)$$

证 令 $\hat{L}^a(X) = \hat{L}(X-a)$. 依照 Jacod^[2], 我们有

$$\begin{aligned} f(X_t) &= f(X_0) + \int_0^t f'(X_{s-}) dX_s + \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \hat{L}_t^a(X) \rho(da) \\ &\quad + \sum_{0 < s < t} [f(X_s) - f(X_{s-}) - f'(X_{s-}) \Delta X_s]. \end{aligned}$$

依假定, 我们有 $\{s: f(X_{s-})=0\} = \{s: X_{s-}=0\}$. 利用 $d\hat{L}^a(X)$ 以 $\{s: X_{s-}=a\}$ 为支撑这一事实并利用 Fubini 定理, 我们容易由公式(1.2)推得(1.11).

系 设 X 为一半鞅, 对一切 $\alpha > 1$, 我们有 $\hat{L}(|X|^\alpha) = 0$. 因此, 若 $\hat{L}(X) \neq 0$, 则对一切 $\beta: 0 < \beta < 1$, $|X|^\beta$ 不是半鞅. (在 X 为连续局部鞅情形, 这一结果属于 Yor^[4])

我们用 Σ (或 $\Sigma(\mathcal{F}_t)$, 如果有必要) 表示下述半鞅 X 的集合: X 为一连续半鞅 N 与一零初值有限变差过程 V 之和, 其中测度 dV . 以 $\{s: X_{s-} = 0\}$ 为支撑.

下面是 Σ 的元素的一个刻画, 它推广了 Yor[5] 中的一个结果.

定理 4 设 X 为一半鞅, 则下列断言等价: i) $X \in \Sigma$; ii) $\int_0^t I_{\{X_{s-}=0\}} dX_s$ 为一连续局部鞅; iii) $\int_0^t X_s dX_s$ (或 $X^2 - [X, X]$) 为一连续局部鞅.

证 i) \Rightarrow ii). 设 $X \in \Sigma$, $X = N + V$, 其中 $N = X^o$. 由系 1.1 有 $\int_0^t I_{\{X_{s-}=0\}} dN_s = 0$, 故有

$$\int_0^t I_{\{X_{s-}=0\}} dX_s = \int_0^t I_{\{X_{s-}=0\}} dV_s = V_t.$$

从而 $\int_0^t I_{\{X_{s-}\neq 0\}} dX_s = X_t - X_0 - V_t = N_t - X_0$, 它为连续局部鞅.

ii) \Rightarrow iii) 显然. 往证 iii) \Rightarrow i). 设 iii) 成立, 则 $X_s \Delta X_s = 0$. 于是 $\sum_{0 < s < t} I_{\{X_{s-}\neq 0\}} |\Delta x_s| = 0$,

从而有

$$\sum_{0 < s < t} |\Delta x_s| = \sum_{0 < s < t} I_{\{X_{s-}=0\}} |X_s| < +\infty$$

令 $A_t = \sum_{0 < s < t} \Delta X_s$, 设 $X - A = N + B$ 为连续半鞅 $X - A$ 的典则分解. 令 $V = A + B$, 则由

假定, 过程 $\int_0^t X_s dV_s = \int_0^t X_s dX_s - \int_0^t X_s dN_s$ 为连续局部鞅, 故 $\int_0^t X_s dV_s = 0$ 这表明 dV 以

$\{s: X_{s-} = 0\}$ 为支撑, 即 $X \in \Sigma$.

系 设 X 为一半鞅, 则 $X \in \Sigma \Leftrightarrow |x| \in \Sigma$, 若 X 连续, 则 $X \in \Sigma \Leftrightarrow |x| \in \Sigma$.

证 首先, 由 (0.3) 及系 1.1 推知 $\langle |X|^c, |X|^o \rangle = \langle X^o, X^o \rangle$, 由此利用定理中 i) 与 iii) 的等价性推得系的结论.

§ 2. Azéma-Yor 公式的一个变种

设 H 为一右闭循序随机集. 对 $t \geq 0$, 令

$$\tau_t(\omega) = \sup \{s < t: (s, \omega) \in H\}, D_t(\omega) = \inf \{s > t: (s, \omega) \in H\}$$

这里按通常约定 $\sup(\phi) = 0$, $\inf \phi = +\infty$.

设 Y 为一半鞅, 使得 $Y_{D_t} I_{\{D_t < \infty\}} = 0$. a. s., 对一切 $t \in R_+$ 成立. 又设 Z 为一有界可

料过程, 则 (Z_{τ_t}) 为一可料过程, 并且我们有如下 Azéma-Yor 公式(见 Yor[5]):

$$Y_t Z_{\tau_t} = Y_0 Z_0 + \int_0^t Z_{\tau_s} dY_s.$$

现设 (C_t) 为一右连续适应增过程. 令

$$j_t = \inf \{s: C_s > t\}$$

并令 $\bar{\mathcal{F}}_t = \mathcal{F}_{j_t}$, $B_t = C_{t-}$.

下一定理是 Azéma-Yor 公式的变种.

3, 4期

定理 5 设 X 为一半鞅(相应地, 部局鞅), 使得对一切 $t \in R_+$, 有 $X_{j_t} I_{[j_t, \infty)} = 0$ a.s.. 若 (h_t) 为一有界 (\mathcal{F}_t) 可料过程, 则 (h_{B_t}) 为 (\mathcal{F}_t) 可料过程, 并且我们有

$$\int_0^t h_{B_s} dX_s = h_{B_t} X_t - h_0 X_0.$$

特别, $(h_{B_t} X_t)$ 为一半鞅(相应地, 局部鞅). 我们有

$$\hat{L}_t(h_B X) = \int_0^t |h_{B_s}| d\hat{L}_s(X).$$

证 设 S 为一 (\mathcal{F}_t) 停时, 则 j_S 为 (\mathcal{F}_t) 停时. 令 $h = I_{[0, S]}$. 由于 $t \leq j_s \Leftrightarrow B_t \leq s$, 我们有 $h_B = I_{[0, j_S]}$. 这时容易验证(2.1)成立. 然后由单调类定理推广到一般情形.

现证公式(2.2). 记 $X'_t = h_{B_t} X_t$. 由(2.1) $\Delta X'_t = h_{B_t} \Delta X_t$, 故 $X'_{t-} = h_{B_t} X_{t-}$. 另一方面,

我们有

$$|X'_t| = |h_{B_t}| |X_t| = \int_0^t |h_{B_s}| d|X_s| + |h_0| |X_0|.$$

既然 $\hat{L}(X')$ 是连续增过程, 我们有

$$\begin{aligned} \hat{L}_t(X') &= \int_0^t I_{\{X'_s=0\}} d|X'_s| - \sum_{0 < s \leq t} I_{\{X'_s=0\}} |X'_s| = \int_0^t I_{\{h_{B_s} X_s=0\}} |h_{B_s}| d|X_s| - \dots \\ &= \int_0^t I_{\{X_s=0\}} |h_{B_s}| d|X_s| - \dots = \int_0^t |h_{B_s}| d\hat{L}_s(X). \end{aligned}$$

系 5.1 设 X 为一半鞅(相应地, 局部鞅), 使得对一切 $t \in R_t$, $X_{j_t} I_{[j_t, \infty)} = 0$ a.s.. 若 f 为一有界 Borel 函数, 则 $(f(B_t) X_t)$ 为一半鞅(相应地, 局部鞅).

系 5.2 设 X 为一半鞅(相应地, 局部鞅), f 为一有界 Borel 函数. 则 $(f(L_t(X)) X_t)$ 及 $(f(\hat{L}_t(X)) X_t)$ 为半鞅(相应地, 局部鞅).

证 对一切 $t \in R_t$, 令

$$j_t = \inf \{s : L_s > t\}.$$

固定一 ω . 如果 $j_t(\omega) < \infty$, 则 $j_t(\omega)$ 是 $L(\omega)$ 的右增点. 因此, 存在 $s_n \downarrow j_t(\omega)$, 使得对每

个 s_n , 有 $X_{s_n}(\omega) = 0$, 从而我们有

$$X_{j_t}(\omega) = \lim_{n \rightarrow \infty} X_{s_n}(\omega) = 0.$$

故由定理推得本系的结论(注意 L 连续). 对 \hat{L} 情形, 证明相同.

注 本系的结果属于 Yor^[5].

作为结束, 应该指出: 从 Azéma-Yor 公式可以推得一个与(2.2)类似的公式. 更确切地说, 采用本节开头部分的假设和记号, 我们有

$$\hat{L}_t(Y Z_\tau) = \int_0^t |Z_\tau| d\hat{L}_s(Y).$$

(2.3)

对 Y 为连续半鞅情形, 这一公式已在[5]中被 Yor 建立.

参考文献

- [1] P. A. Meyer, Un cours sur les intégrales stochastiques. Sémin. Prob. X, Lect. Notes in Math., 511 (1976).
- [2] J. Jacod, Calcul Stochastique et Problèmes de Martingales. Lect. Notes in Math., 714 (1979).
- [3] M. Chaleyat-Maurel, M. Yor, Les filtrations de $|X|$ et X^+ , lorsque X est une semimartingale continue Temps Locaux. Astérisque n° 52—53, Soc. Math. France, (1978).
- [4] M. Yor, Un exemple de processus qui n'est pas une semimartingale. (ibid)
- [5] M. Yor, Sur le balayage des semimartingales continues. Sémin. Prob. XIII, Lect. Notes in Math., 721 (1979).

SOME FORMULAS FOR THE LOCAL TIME OF THE SEMIMARTINGALES

YAN JIAAN

(Institute of Mathematics, Academia Sinica)

ABSTRACT

Let X be a semimartingale, we denote by $L(X)$ (resp. $\hat{L}(X)$) the local time at 0 of X in the sense of Meyer^[1] (resp. Jacod^[2]). We establish the following theorems.

Theorem 1. Let X be a semimartingale. We have

$$\hat{L}_t(X) = \int_0^t I_{\{X_s=0\}} d|X_s| - \sum_{0 \leq s < t} I_{\{X_s=0\}} |X_s|$$

$$\hat{L}(X) = \frac{1}{2} [L(X) + L(-X)]$$

$$L(X) = L(X^+), \hat{L}(X) = \hat{L}(-X) = \hat{L}(|X|).$$

Theorem 2. Let X and Y be two semimartingales. We have

$$\hat{L}_t(XY) = \int_0^t |X_{s-}| d\hat{L}_s(Y) + \int_0^t |Y_{s-}| d\hat{L}_s(X).$$

Theorem 3. Let X be a semimartingale, and f be a positive convex function on R such that $f(x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$. Then we have

$$\hat{L}_t(f(X)) = f'(0) \left[\int_0^t I_{\{X_s=0\}} dX_s - \sum_{0 \leq s < t} I_{\{X_s=0\}} X_s \right] + \frac{1}{2} \rho(\{0\}) \hat{L}_t(X),$$

where $f' = \frac{1}{2} (f'_{\text{right}} + f'_{\text{left}})$ and ρ is the second derivative of f in the sense of the distributions.

Corollary. Let X be a semimartingale. We have $\hat{L}(|X|) = 0$ for $\alpha > 1$. If $\hat{L}(X) \neq 0$, then for $0 < \beta < 1$, $|X|^\beta$ is not a semimartingale.

Theorem 4. Let X be a semimartingale. The following statements are equivalent.

i) $X \in (\Sigma) \triangleq \{Y = N + V : N \text{ is a continuous local martingale, and } V \text{ is a process of finite variation such that } dV \text{ is supported by } \{s : Y_{s-} = 0\}\}$;

ii) $\int_0^{\cdot} I_{\{X_{s-}=0\}} dX_s$ is a continuous local martingale;

iii) $\int_0^{\cdot} X_{s-} dX_s$ (or $X^2 - [X, X]$) is a continuous local martingale.

Corollary. Let X be a continuous semimartingale. Then we have $X \in (\Sigma) \Leftrightarrow |X| \in (\Sigma)$.

Let (C_t) be an adapted right continuous process of finite variation. Set

$$j_t = \inf\{s : C_s > t\}, \bar{\mathcal{F}}_t = \mathcal{F}_{j_t}, B_t = C_{t-}.$$

3, 4 期

The following is a variant of Azema-Yor formula.

Theorem 5. Let X be a semimartingale such that $X_{t_i} I_{[t_i, \infty]} = 0$ a. s. for any $t \in R_+$. If (h_t) is bounded $(\bar{\mathcal{F}}_t)$ -predictable process, then (h_{B_s}) is (\mathcal{F}_t) -predictable, and we have

$$\int_0^t h_{B_s} dX_s = h_{B_t} X_t - h_0 X_0,$$

$$\hat{L}_t(h_B X) = \int_0^t |h_{B_s}| d\hat{L}_s(X).$$